pinMode(pin,INPUT)

Der angegebene Pin soll als Input arbeiten (Arbeitsweise von Sensoren).

Beispiel: `pinMode(3,INPUT)` Pin Nummer 3 ist ein Sensor

pinMode(pin,OUTPUT)

Der angegebene Pin soll als Output arbeiten (Arbeitsweise von Aktoren).

Beispiel: `pinMode(11,OUTPUT)` Pin Nummer 11 ist ein Aktor

digitalWrite(pin,HIGH)

An den angegebenen Pin soll eine Spannung von 5V angelegt werden.

Beispiel: `digitalWrite(11,HIGH)` an Pin Nummer 11 sollen 5V anliegen

digitalWrite(pin,LOW)

An den angegebenen Pin soll eine Spannung von 0V angelegt werden.

Beispiel: `digitalWrite(11,LOW)` an Pin Nummer 11 sollen 0V anliegen

variable = digitalRead(pin)

Die Spannung an dem angegebenen Pin, wird in die Variable geschrieben.

HIGH für 5V und LOW für 0V.

Beispiel: `tasterZustand= digitalRead(3)` in der Variable "tasterZustand" steht HIGH oder LOW in Abhängigkeit von der Spannung, die an Pin Nummer 3 anliegt

delay(Zeit in ms)

Der Arduino wartet für die angegebene Zeit, bis er den nächsten Befehl bearbeitet.

Die Zeit muss in Millisekunden angegeben werden. 1000ms sind eine Sekunde.

Beispiel: `delay(5000)` der Arduino wartet für 5 Sekunden

if(Bedingung){

Befehle

}

Führt die angegebenen Befehle aus, wenn "Bedingung" wahr ist.

Beispiel:

```
if(variable == HIGH {
    digitalWrite(11,HIGH);
}
```

Legt 5V an Pin Nummer 11 an, wenn "variable" gleich HIGH ist.